Seminar „Medizinische Bildverarbeitung“

Word Assignment to Image Parts

Armin Fritsche

Human Language Technology and Pattern Recognition
Lehrstuhl für Informatik VI, Computer Science Department
RWTH Aachen - University of Technology
D-52056 Aachen, Germany

- 1 Einleitung
- 2 Objekterkennung und Wortvorhersage
 - Der EM-Algorithmus
 - Kontrolle des Vokabulars
 - Hinzunahme von Supervised Data
- 3 Einfluss der Merkmale
 - Wahl der Merkmale
- 4 Einfluss des Segmenters
 - Normalized Cuts
 - Segmenter und Wortvorhersage
- 5 Weiterführende Ideen

Duygulu P, Barnard K, de Freitas JFG, Forsyth DA
Object Recognition as Machine Translation: Learning a Lexicon for a Fixed Image Vocabulary.

Proc. Seventh European Conference on Computer Vision, Copenhagen, Denmark, pp. IV: 97-112, 2002

Barnard K, Duygulu P, Guru R, Forsyth DA
The Effects of Segmentation and Feature Choice in a Translation Model Of Object Recognition.

Proc. Computer Vision and Pattern Recognition, pp. II: 675-682, 2003

Dempster AP, Larid NM, Rubin DB
Maximum Likelihood from Incomplete Data via the EM-Algorithm.

Journal of the Royal Statistical Society, Series B vol. 39, pp. 1-38, 1977

Shi J, Malik J
Normalized Cuts and Image Segmentation.

IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence, vol. 22, no. 8, 2000

Forsyth DA, Ponce J
Computer Vision: A modern approach.

Upper Saddle River, NJ: Prentice Hall, 2003

Beschriftung von Bildteilen:

Vokabular={Schädel, Wirbelsäule, Zahn, Niere, Brust, ...}

- Nicht medizinische Bilder (Corel Data Set)
- Trainingsmenge: 4500 bzw. 6000 Bilder
- Testmenge: 2000 Bilder
- Vokabular bekannt
- Beschriftung im Bild
- Beispiel:

- 1 Einleitung
- 2 Objekterkennung und Wortvorhersage
 - Der EM-Algorithmus
 - Kontrolle des Vokabulars
 - Hinzunahme von Supervised Data
- 3 Einfluss der Merkmale
 - Wahl der Merkmale
- 4 Einfluss des Segmenters
 - Normalized Cuts
 - Segmenter und Wortvorhersage
- 5 Weiterführende Ideen

Bilder auf low-level Ebene $\Rightarrow$ Darstellung der Bildregionen

Segment
 $\rightarrow$

$$\text{Blob} \rightarrow \begin{pmatrix} \text{Farbe} \\ \text{Größe} \\ \vdots \end{pmatrix}$$

Bilder auf low-level Ebene $\Rightarrow$ Darstellung der Bildregionen

$$\text{Blob} \rightarrow \begin{pmatrix} \text{Farbe} \\ \text{Größe} \\ \vdots \end{pmatrix}$$

Bilder auf low-level Ebene $\Rightarrow$ Darstellung der Bildregionen

$$\text{Blob} \rightarrow \begin{pmatrix} \text{Farbe} \\ \text{Größe} \\ \vdots \end{pmatrix}$$

Bilder der Trainingsmenge und Wörter und Blobs für jeweils ein Bild werden durchnummeriert

Dann:

w_{nj} : j-tes Wort im n-ten Bild

b_{ni} : i-ter Blob im n-ten Bild

$a_{nj} = i \Leftrightarrow$ Das Wort w_{nj} wird dem Blob b_{ni} zugeordnet

Für gegebenen Blob b , das Wort w_{max} mit größter Wahrscheinlichkeit $p(w_{max}|b)$

⇒ Tabelle über alle $p(w|b)$ und $w_{max} = \arg \max_w p(w|b)$

Dazu:

Diskretisierung der Regionen in 500 Blob-Cluster mit k-means

Dann:

$$p(w|b) = \prod_{m=1}^N \prod_{j=1}^{J_m} \sum_{i=1}^{I_m} p(a_{mj} = i) c(w_{ij}|b_m)$$

N = Anzahl Bilder

J_m = Anzahl Wörter im m -ten Bild

I_m = Anzahl Blobs im m -ten Bild

Für gegebenen Blob b , das Wort w_{max} mit größter Wahrscheinlichkeit $p(w_{max}|b)$

⇒ Tabelle über alle $p(w|b)$ und $w_{max} = \arg \max_w p(w|b)$

Dazu:

Diskretisierung der Regionen in 500 Blob-Cluster mit k-means

Dann:

$$p(w|b) = \prod_{n=1}^N \prod_{j=1}^{J_n} \sum_{i=1}^{I_n} p(a_{nj} = i) t(w_{nj}|b_{ni})$$

N = Anzahl Bilder

J_n = Anzahl Wörter im n -ten Bild

I_n = Anzahl Blobs im n -ten Bild

Problem: Zum Berechnen von $p(a_{nj} = i)$ wird $t(w_{nj}|b_{ni})$ gebraucht und umgekehrt.

⇒ Missing Data Problem

Für gegebenen Blob b , das Wort w_{max} mit größter Wahrscheinlichkeit $p(w_{max}|b)$

⇒ Tabelle über alle $p(w|b)$ und $w_{max} = \arg \max_w p(w|b)$

Dazu:

Diskretisierung der Regionen in 500 Blob-Cluster mit k-means

Dann:

$$p(w|b) = \prod_{n=1}^N \prod_{j=1}^{J_n} \sum_{i=1}^{I_n} p(a_{nj} = i) t(w_{nj}|b_{ni})$$

N = Anzahl Bilder

J_n = Anzahl Wörter im n -ten Bild

I_n = Anzahl Blobs im n -ten Bild

Problem : Zum Berechnen von $p(a_{nj} = i)$ wird $t(w_{nj}|b_{ni})$ gebraucht und umgekehrt.

⇒ Missing Data Problem

Für gegebenen Blob b , das Wort w_{max} mit größter Wahrscheinlichkeit $p(w_{max}|b)$

⇒ Tabelle über alle $p(w|b)$ und $w_{max} = \arg \max_w p(w|b)$

Dazu:

Diskretisierung der Regionen in 500 Blob-Cluster mit k-means

Dann:

$$p(w|b) = \prod_{n=1}^N \prod_{j=1}^{J_n} \sum_{i=1}^{I_n} p(a_{nj} = i) t(w_{nj}|b_{ni})$$

N = Anzahl Bilder

J_n = Anzahl Wörter im n -ten Bild

I_n = Anzahl Blobs im n -ten Bild

Problem : Zum Berechnen von $p(a_{nj} = i)$ wird $t(w_{nj}|b_{ni})$ gebraucht und umgekehrt.

⇒ Missing Data Problem

Für gegebenen Blob b , das Wort w_{max} mit größter Wahrscheinlichkeit $p(w_{max}|b)$

⇒ Tabelle über alle $p(w|b)$ und $w_{max} = \arg \max_w p(w|b)$

Dazu:

Diskretisierung der Regionen in 500 Blob-Cluster mit k-means

Dann:

$$p(w|b) = \prod_{n=1}^N \prod_{j=1}^{J_n} \sum_{i=1}^{I_n} p(a_{nj} = i) t(w_{nj}|b_{ni})$$

N = Anzahl Bilder

J_n = Anzahl Wörter im n -ten Bild

I_n = Anzahl Blobs im n -ten Bild

Problem : Zum Berechnen von $p(a_{nj} = i)$ wird $t(w_{nj}|b_{ni})$ gebraucht und umgekehrt.

⇒ Missing Data Problem

2 Schritte: Expectation Schritt und Maximization Schritt

E-Step: Berechne Schätzer für deine Zuweisung $p(a_{nj} = i)$

M-Step: Berechne damit Näherungen für $t(w_{nj}|b_{ni})$

Iteriere E-Step und M-Step (Konvergenz!)

2 Schritte: Expectation Schritt und Maximization Schritt

E-Step: Berechne Schätzer für deine Zuweisung $p(a_{nj} = i)$

M-Step: Berechne damit Näherungen für $t(w_{nj}|b_{ni})$

Iteriere E-Step und M-Step (Konvergenz!)

2 Schritte: Expectation Schritt und Maximization Schritt

E-Step: Berechne Schätzer für deine Zuweisung $p(a_{nj} = i)$

M-Step: Berechne damit Näherungen für $t(w_{nj} | b_{ni})$

Iteriere E-Step und M-Step (Konvergenz!)

2 Schritte: Expectation Schritt und Maximization Schritt

E-Step: Berechne Schätzer für deine Zuweisung $p(a_{nj} = i)$

M-Step: Berechne damit Näherungen für $t(w_{nj} | b_{ni})$

Iteriere E-Step und M-Step (Konvergenz!)

Wir definieren die Merkmale

- Präzision eines Wortes $w =$

$$\frac{\# \text{ korrekte Beschriftungen eines Blobs mit } w}{\# \text{ Beschriftungen eines Blobs mit } w}$$

- Recall eines Wortes $w =$

$$\frac{\# \text{ korrekte Beschriftungen eines Blobs mit } w}{\# \text{ tatsächliche Auftreten des Wortes } w}$$

- Sehr wenige gute Wörter (ca. 2-4%): Sehr hohe Präzision (0.6-1.0), aber auch niedriger Recall (≈ 0.33)
- Hier: Recall $\uparrow \Rightarrow$ Präzision $\uparrow$
- Ziel: Erhöhung des Recalls und der Präzision $\Rightarrow$ Verkleinerung des Vokabulars

- Sehr wenige gute Wörter (ca. 2-4%): Sehr hohe Präzision (0.6-1.0), aber auch niedriger Recall (≈ 0.33)
- Hier: Recall $\uparrow \Rightarrow$ Präzision $\uparrow$
- Ziel: Erhöhung des Recalls und der Präzision $\Rightarrow$ Verkleinerung des Vokabulars

- Sehr wenige gute Wörter (ca. 2-4%): Sehr hohe Präzision (0.6-1.0), aber auch niedriger Recall (≈ 0.33)
- Hier: Recall $\uparrow \Rightarrow$ Präzision $\uparrow$
- Ziel: Erhöhung des Recalls und der Präzision
 $\Rightarrow$ Verkleinerung des Vokabulars

- Sehr wenige gute Wörter (ca. 2-4%): Sehr hohe Präzision (0.6-1.0), aber auch niedriger Recall (≈ 0.33)
- Hier: Recall $\uparrow \Rightarrow$ Präzision $\uparrow$
- Ziel: Erhöhung des Recalls und der Präzision
 $\Rightarrow$ Verkleinerung des Vokabulars

- Einige Wörter werden nie benutzt
- Streichung dieser Wörter
- Verkleinerung des Vokabulars um ca. 80%
- ⇒ Leichte Steigerung des Recalls und der Präzision

- Definition von schlechten Vorhersagen
- Einführung eines Schwellwertes
- Schlechte Vorhersage: $p(w_{max}|b) < \text{Schwellwert}$
- Keine Beschriftungen mit Wörtern aus schlechten Vorhersagen
- Entsprechende Regionen werden statt dessen mit „null“ beschriftet

- Im Vokabular sind „ähnliche“ Wörter
- z.B. „Pferd“, „Stute“, „Hengst“ und „Fohlen“
„Zug“, „Lokomotive“, „Triebwagen“ und „Bahn“
aber auch „Jet“ und „Adler“
- Solche Wörter werden zu einem Cluster zusammengefasst.

- Aufstellen einer Ähnlichkeitsmatrix
- Ähnlichkeitsmaß: Kullback-Leibler-Divergenz

$$d_{KL}(w_1, w_2) = \sum_b p(w_1|b) \log \frac{p(w_1|b)}{p(w_2|b)}$$

- Auf Ähnlichkeitsmatrix: Anwendung von „Normalized Cuts“
- $\Rightarrow$ Vokabular $\downarrow$ (um ca. 25%), Recall $\uparrow$, Präzision $\uparrow$

- Aufstellen einer Ähnlichkeitsmatrix
- Ähnlichkeitsmaß: Kullback-Leibler-Divergenz

$$d_{KL}(w_1, w_2) = \sum_b p(w_1|b) \log \frac{p(w_1|b)}{p(w_2|b)}$$

- Auf Ähnlichkeitsmatrix: Anwendung von „Normalized Cuts“
- $\Rightarrow$ Vokabular $\downarrow$ (um ca. 25%), Recall $\uparrow$, Präzision $\uparrow$

- Bis jetzt: Performancesteigerung durch Kontrolle des Vokabulars
- Problem: Kein semantischer Bezug zwischen Wörtern und Blobs
- Lösung: Hinzunahme von Supervised Data

- Jedes Wort wird als ein Cluster definiert
- Initialisierung durch nearest-neighbour
- Danach: Retraining mit EM-Algorithmus

⇒ Lernen aus Supervised und Unsupervised Data

Zeige Verbesserung: Dafür neues Performancemaß

- Jedes Wort wird als ein Cluster definiert
- Initialisierung durch nearest-neighbour
- Danach: Retraining mit EM-Algorithmus

⇒ Lernen aus Supervised und Unsupervised Data

Zeige Verbesserung: Dafür neues Performancemaß

- Jedes Wort wird als ein Cluster definiert
- Initialisierung durch nearest-neighbour
- Danach: Retraining mit EM-Algorithmus

⇒ Lernen aus Supervised und Unsupervised Data

Zeige Verbesserung: Dafür neues Performancemaß

Für jedes Bild i ist die Performance:

$$E^{(\text{Algorithmus})}(i) := r_i / J_i$$

$r_i = \#$ Wörter die für das Bild i richtig bestimmt wurden

$J_i = \#$ Wörter für das Bild i ($1 \leq J_i \leq 5$)

Gesamtpformance für n Bilder:

$$E^{(\text{Algorithmus})} := \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n E^{(\text{Algorithmus})}(i)$$

Bezug auf empirische Verteilung der Wörter:

Performance:

$$E = E^{(\text{Algorithmus})} - E^{(\text{Wortverteilung})}$$

Für jedes Bild i ist die Performance:

$$E^{(Algorithmus)}(i) := r_i / J_i$$

$r_i = \#$ Wörter die für das Bild i richtig bestimmt wurden

$J_i = \#$ Wörter für das Bild i ($1 \leq J_i \leq 5$)

Gesamtpformance für n Bilder:

$$E^{(Algorithmus)} := \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n E^{(Algorithmus)}(i)$$

Bezug auf empirische Verteilung der Wörter:

Performance:

$$E = E^{(Algorithmus)} - E^{(Wortverteilung)}$$

EM-Algorithmus ohne Supervised Data: $E(\text{Testmenge}) = 0.0597$

EM-Algorithmus mit Supervised Data: $E(\text{Testmenge}) = 0.0988$

⇒ Verbesserung durch Initialisierung mit Supervised Data

EM-Algorithmus ohne Supervised Data: $E(\text{Testmenge}) = 0.0597$

EM-Algorithmus mit Supervised Data: $E(\text{Testmenge}) = 0.0988$

⇒ Verbesserung durch Initialisierung mit Supervised Data

- 1 Einleitung
- 2 Objekterkennung und Wortvorhersage
 - Der EM-Algorithmus
 - Kontrolle des Vokabulars
 - Hinzunahme von Supervised Data
- 3 Einfluss der Merkmale
 - Wahl der Merkmale
- 4 Einfluss des Segmenters
 - Normalized Cuts
 - Segmenter und Wortvorhersage
- 5 Weiterführende Ideen

Bilder auf low-level Ebene $\Rightarrow$ Darstellung der Bildregionen

$$\text{Blob} \rightarrow \begin{pmatrix} \text{Farbe} \\ \text{Größe} \\ \vdots \end{pmatrix}$$

- Größe der Region
- Lage der Region im Bild
- 2 Formfunktionen:
 - Lage des Schwerpunktes in der Region
 - $\frac{\text{Fläche}}{(\text{Länge der Grenze})^2}$

Speicherung von Mittelwert und Varianz der Farbe der Region:

- (R, G, B)
- $L * a * b$
 - Entspricht Farbwahrnehmung beim Menschen
 - L = Luminanz = Helligkeit
 - a = Chrominanz 1 = Farbe 1 (rot- und grün-Anteile)
 - b = Chrominanz 2 = Farbe 2 (blau- und gelb-Anteile)
- (r, g, S)
 - $S = R + G + B$
 - $r = R/S$
 - $g = G/S$

- rgS besser als $L * a * b$
- rgS und $L * a * b$ sogar signifikant besser als (R, G, B)

Merkmalmenge	$E(\text{Trainingsmenge})$	$E(\text{Testmenge})$
Basismerkmale	0.019	0.020
Basismerkmale, RGB	0.076	0.057
Basismerkmale, $L * a * b$	0.097	0.085
Basismerkmale, rgS	0.109	0.092

- Mittleres Ergebniss aus Anwendung von 12 Filtern mit verschiedener Orientierung und
- Mittleres Ergebniss der Differenz von 4 verschiedenen Kombinationen von 2 Gaussfiltern
- Filter sind hier nicht weiter bestimmt

- Nur Basismerkmale und Textur $\Rightarrow$ (signifikante) Verbesserung
- Mit rgS-Farbmerkmal: Keine Performancesteigerung

Merkmalmenge	$E(\text{Trainingsmenge})$	$E(\text{Testmenge})$
Basismerkmale	0.019	0.020
Basismerkmale, rgS	0.109	0.092
Basismerkmale, Textur	0.092	0.048
Basismerkmale, rgS , Textur	0.109	0.072

- Kreis um den Schwerpunkt
- Einteilung in 4 Quadranten
- Farbkontext: Mittlere Farbe der Pixel im Quadranten aber nicht in der Region

- Farbkontext $\Rightarrow$ Performancesteigerung
- Allerdings: Nur geringe Verbesserung
- Möglicher Grund: Farbkontext nur in RGB gespeichert

Merkmalmenge	$E(\text{Trainingsmenge})$	$E(\text{Testmenge})$
Basismerkmale	0.019	0.020
Basismerkmale, rgS	0.109	0.092
Basismerkmale, rgS , Farbkontext	0.134	0.094

- Parametrisierung der Grenzlinie durch deren Abstand zum Schwerpunkt
- Abtastung an 30 Punkten (1. Punkt oben links)

- Gut in Trainingsmenge, aber nicht so gut in Testmenge
- Mögliche Verbesserung durch Verbesserung des Segmenters

Merkmalmenge	$E(\text{Trainingsmenge})$	$E(\text{Testmenge})$
Basismerkmale	0.019	0.020
Basismerkmale, rgS	0.109	0.092
Basismerkmale, Form	0.053	0.016
Basismerkmale, rgS , Form	0.065	0.029

- 1 Einleitung
- 2 Objekterkennung und Wortvorhersage
 - Der EM-Algorithmus
 - Kontrolle des Vokabulars
 - Hinzunahme von Supervised Data
- 3 Einfluss der Merkmale
 - Wahl der Merkmale
- 4 Einfluss des Segmenters
 - Normalized Cuts
 - Segmenter und Wortvorhersage
- 5 Weiterführende Ideen

Vergleich von 3 Segmentern:

EM for Blobword: Stochastisches Segmentieren

Mean Shift : Segmentierung im Merkmalraum

Normalized Cuts: Graphtheoretisches Segmentieren

Vergleich von 3 Segmentern:

EM for Blobword: Stochastisches Segmentieren

Mean Shift : Segmentierung im Merkmalraum

Normalized Cuts: Graphtheoretisches Segmentieren

- Def.:

$$\text{cut}(A, B) = \sum_{a \in A, b \in B} w_{a,b}$$

- Schneide in Komponenten A und B , so dass $\text{cut}(A, B)$ minimal ist.
- Aber: Nicht immer optimal

- Def.:

$$Ncut(A, B) = \frac{cut(A, B)}{cut(A, V)} + \frac{cut(A, B)}{cut(B, V)}$$

- Schneide in Komponenten A und B , so dass $Ncut(A, B)$ minimal ist.

$$cut(\{3, 5, 6, 9\}, \{8\}) = 10.1, \quad cut(\{3, 5, 6\}, \{8, 9\}) = 14.7$$

$$Ncut(\{3, 5, 6, 9\}, \{8\}) \approx 1.22, \quad Ncut(\{3, 5, 6\}, \{8, 9\}) \approx 1.15$$

- Def.:

$$Ncut(A, B) = \frac{cut(A, B)}{cut(A, V)} + \frac{cut(A, B)}{cut(B, V)}$$

- Schneide in Komponenten A und B , so dass $Ncut(A, B)$ minimal ist.

$$cut(\{3, 5, 6, 9\}, \{8\}) = 10.1, \quad cut(\{3, 5, 6\}, \{8, 9\}) = 14.7$$

$$Ncut(\{3, 5, 6, 9\}, \{8\}) \approx 1.22, \quad Ncut(\{3, 5, 6\}, \{8, 9\}) \approx 1.15$$

Vergleich von 3 Segmentern:

EM for Blobword: Stochastisches segmentieren

Mean Shift : Segmentierung im Merkmalraum

Normalized Cuts: Graphtheoretisches segmentieren

- Normalized Cuts besser als Mean-Shift
- Mean-Shift besser als EM für Blobworld

- 1 Einleitung
- 2 Objekterkennung und Wortvorhersage
 - Der EM-Algorithmus
 - Kontrolle des Vokabulars
 - Hinzunahme von Supervised Data
- 3 Einfluss der Merkmale
 - Wahl der Merkmale
- 4 Einfluss des Segmenters
 - Normalized Cuts
 - Segmenter und Wortvorhersage
- 5 Weiterführende Ideen

- Wortvorhersage als high-level-Konstrukt für Segmentierung
- Verfeinerung der Merkmale
- Anpassung für medizinische Datenmengen

- Wortvorhersage als high-level-Konstrukt für Segmentierung
- Verfeinerung der Merkmale
- Anpassung für medizinische Datenmengen

- Wortvorhersage als high-level-Konstrukt für Segmentierung
- Verfeinerung der Merkmale
- Anpassung für medizinische Datenmengen